

## 大会报告二

10月3日10:30--11:15 武汉光谷金盾大酒店三楼大宴会厅

**报告题目：氢赋能零碳智慧能源系统与能源革命**

**报告人：管晓宏院士, 西安交通大学**

**主持人：于海斌研究员, 中国科学院沈阳自动化研究所**

### 报告摘要

智慧能源系统是最受关注的科技前沿之一，涉及能源、信息、电力等领域的基础理论与关键技术。智慧能源系统基于能源的供应、需求和各种能源介质转化信息，协调多能源介质的生产、存储和使用，实现能源供需协调优化，取得节能减排的重大社会效益。

报告介绍氢赋能智慧能源系统的最新研究成果，支撑国家“双碳”战略的关键技术，完全利用不确定可再生新能源，既能实现零碳排放又能保证比现有能源系统更具经济性，同时实现市场化复制。氢赋能零碳智慧能源系统将为能源电力系统革命性变革，实现绿色能源革命，提供创新的技术途径。

### 嘉宾简介



管晓宏院士分别于1982、1985年获清华大学学士与硕士学位，1993年获美国康涅狄格大学博士学位；1993-1995年任美国PG&E公司高级顾问工程师，1999-2000年访问哈佛大学，1995年起先后任西安交通大学教授，系统工程研究所所长，电子信息工程学院院长，电子与信息学部主任，1999-2009年任机械制造系统工程国家重点实验室主任；1997年获国家杰出青年基金，2000年任长江学者特聘教授；自2001年起任清华大学讲席教授组成员，2003-2008年任清华大学自动化系主任。

管晓宏院士是IEEE Fellow，主要从事复杂网络化系统的经济性与安全性，电力、能源、制造系统的优化，网络空间安全，信息物理融合系统等领域的研究。

## 大会报告三

10月3日11:15--12:00 武汉光谷金盾大酒店三楼大宴会厅

**报告题目：多机器人协作关键技术应用与发展趋势**

**报告人：王耀南院士, 湖南大学**

**主持人：张承慧教授, 山东大学**

### 报告摘要

多机器人协作是具有协同感知、规划决策、优化控制、执行功能的智能系统技术，它是信息技术和人工智能的深度融合。多机器人协作系统在国防、工业、农业等领域都具有重要的应用价值和广泛的应用前景。1.报告概述了多机器人研究背景及意义，国内外研究现状，对现有的人工智能技术提出的巨大挑战，亟需研究多机器人协同感知与控制技术。2.详细介绍了多机器人协作的技术难题及解决方案。3.探讨了协同视觉感知、高效规划、多机协同控制等关键技术，并应于智能制造、国防等领域。4.总结与展望多机器人发展与前景。

### 嘉宾简介



王耀南，中国工程院院士，机器人技术与智能控制专家。湖南大学教授、博士生导师、机器人视觉感知与控制技术国家工程实验室主任。2001-2020年湖南大学电气与信息工程学院院长，2016-2020年湖南大学机器人学院院长。德国洪堡学者、欧盟第五框架国际合作重大项目首席科学家，入选国家“百千万人才工程”、中国自动化学会会士、中国计算机学会会士、中国人工智能学会会士、国家863计划智能机器人领域主题专家。兼任中国自动化学会常务理事、中国人工智能学会监事、教育部科技委能源与交通学部委员、湖南省自动化学会理事长等。

科技委能源与交通学部委员、湖南省自动化学会理事长等。

成果获国家技术发明二等奖1项、国家科技进步二等奖4项、国际IEEE机器人与自动化领域“工业应用最高奖”。培养博士60余名(含IEEE Fellow、长江学者、国家杰青等)，发表SCI论文170余篇，出版著作9部，获国家发明专利80余项。获得全国高等学校优秀教师、全国五一劳动奖章、全国先进工作者、全国创新争先奖等荣誉称号。