

第三届《中国科学》控制科学热点问题研讨会在西安举行

第三届《中国科学》控制科学热点问题研讨会于10月6-8日在西安举行。会议由中国自动化学会控制理论专业委员会（TCCT）和《中国科学：信息科学》（SCIS）编辑部主办，西北工业大学、信息融合技术教育部重点实验室、陕西省交通安全监控网络工程实验室承办。本届会议旨在为控制科学与工程及其交叉学科的国内外学者提供一个高端学术交流平台，展示最新理论与技术成果；加强SCIS与同行学者们的交流与互动，进一步提高SCIS为广大作者和读者服务的质量。

开幕式由西北工业大学许斌教授主持。首先，西北工业大学校长助理张艳宁教授致欢迎辞，向各位学界专家学者的到来表示热烈欢迎。随后，TCCT主任、SCIS副主编张纪峰研究员致开幕词，张纪峰研究员代表主办单位对研讨会的顺利召开表示祝贺。TCCT委员武汉科技大学柴利教授、北京航空航天大学段海滨教授、北京科技大学贺威教授、上海大学罗均教授、西北工业大学潘泉教授、中科院数学与系统科学研究院齐洪胜副研究员、北京科技大学孙长银教授、北京理工大学孙健教授、哈尔滨工业大学吴立刚教授、南京理工大学徐胜元教授、华中科技大学曾志刚教授、上海交通大学张卫东教授，以及来自各高校的专家学者共31人做大会报告（见附件1）。



会议合影

附件 1

报告题目（按报告顺序）	报告人
Model Driven Deep Learning	徐宗本
电动汽车动态无线充电系统的控制理论与关键技术	苏宏业
时滞系统稳定性分析的不等式方法	徐胜元
基于机器人技术的医工结合研究	罗 均
基于磁流体的光纤磁场传感器技术	赵 勇
无人机集群自主飞行控制	段海滨
无人机感知规避技术发展与挑战	潘 泉
Event-Triggered Sliding Mode Control of Stochastic Systems	吴立刚
面向实际控制系统需求的高效先进设计理论	张卫东
柔性结构振动控制及应用	孙长银
高性能四足仿生机器人	李贻斌
飞行机器人的自主行为	韩建达
网络群体智能浅析	虞文武
混杂网络协同控制与优化	唐 漾
全状态约束系统的自适应控制方法研究进展	刘艳军
切换系统时间驱动切换控制	赵旭东
仿生扑翼飞行机器人控制系统设计与研究	贺 威
静不稳定高超声速飞行器自适应控制	许 斌
非线性系统迭代自适应动态规划最优控制	魏庆来
复杂工业过程模式控制	栾小丽
机器人灵巧操作的经验学习方法	孙富春
设备寿命预测技术	胡昌华
多智能体系统一致性控制的图信号处理方法	柴 利
非线性动态系统的运行优化控制	付 俊
无人系统的自学习优化决策与控制技术	徐 昕
多逼近器协同控制及应用	陈 谋
流程工业大数据建模与应用	葛志强
Partition-Based Solutions of Static Logical Systems and Its Applications	齐洪胜
工业信息物理融合系统虚假数据注入攻击	孙 健
基于忆阻的神经形态系统分析与设计	曾志刚
微型环芯腔系统中的量子控制	张 靖