

第五届多智能体协同控制学术研讨会在北京举行

第五届多智能体协同控制学术研讨会“2016 TCCT Workshop on Cooperative Control and Multi-Agent Systems”于7月23-25日在北京西苑饭店举行。会议由中国自动化学会控制理论专业委员会（TCCT）、北京理工大学复杂系统智能控制与决策国家重点实验室、北京理工大学自动化学院共同主办。

会议得到国家自然科学基金委重大国际合作项目、创新研究群体项目的资助。会议由TCCT副主任、北京理工大学副校长陈杰教授主持。TCCT顾问孙优贤院士，TCCT委员夏元清教授、王成红教授出席会议并致辞。此外，来自国内外50余所高校与科研单位的300余位师生参加了此次会议。

会议邀请3位专家做特邀报告，主讲人分别是吴澄院士、高文院士、费爱国院士。此外，本次会议还邀请到了12位“多智能体”领域的专家、学者做大会报告，报告人分别是陈本美教授、Philip Chen、程代展研究员、冯刚教授、洪奕光研究员、黄捷教授、姜钟平教授、林宗利教授、Lu Liu、任伟教授、谢立华教授、张纪峰研究员。报告内容精彩纷呈，涉及领域包括：如何用系统科学和智能方法研究城市发展问题，基于数据链的飞机编队自主空战决策技术，服务机器人视觉智能导航技术，多智能体系统中的博弈控制论，多智能体系统事件触发控制策略，多智能体的自适应分布式观测器与协同控制，多智能体系统分布式协同控制的统一鲁棒控制框架，多个体系统的平均场博弈，大规模非线性系统的事件触发控制，多智能体系统的分布式均值一致性，多智能体的鲁棒半全局领航-跟随控制，非线性多智能体系统的自适应协同输出调节控制、深度学习，社会舆情动力学的趋同与发散，无人机研究现状及发展等内容。

精彩的会议报告受到参会者的一致好评，期间，参会者就感兴趣的学术问题与报告人进行了热烈的讨论与交流。本次会议为多智能体领域的科学研究与人才培养提供了一个良好的学术交流平台。

